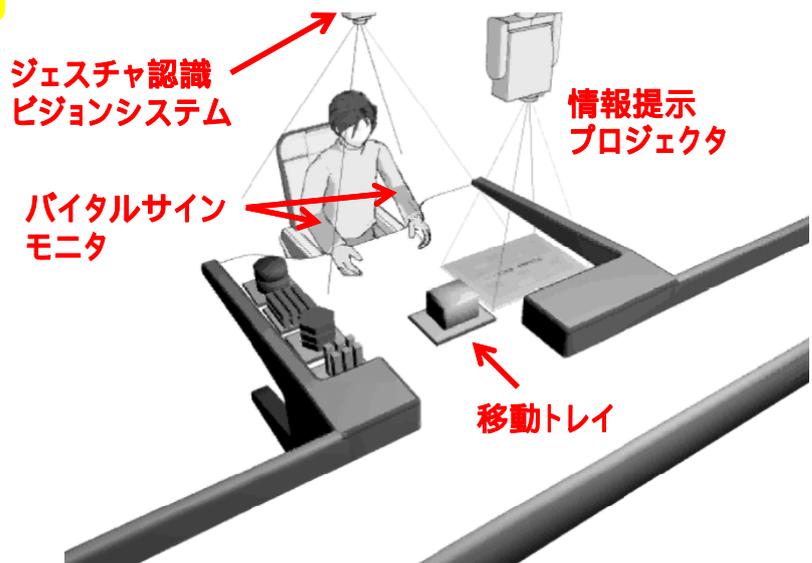


## 目的

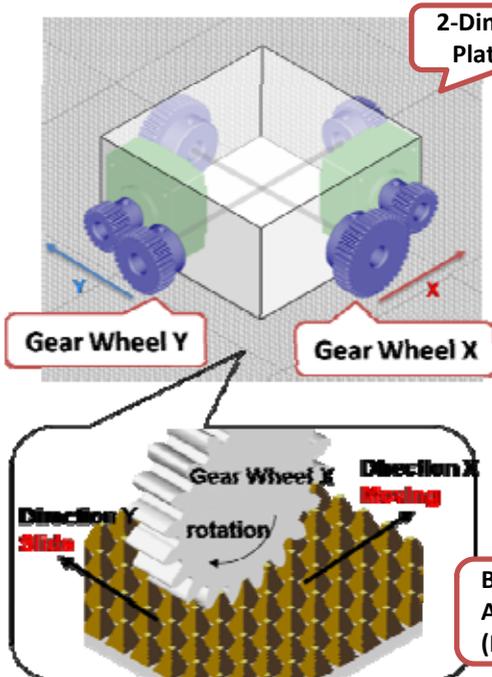
作業者に手を差し伸べるシステムである“AWB(Attentive Workbench)”が提唱されている。我々はAWBの移動トレイシステムとして、歯車車輪式移動機構を提案する。

## AWB(Attentive Work Bench)

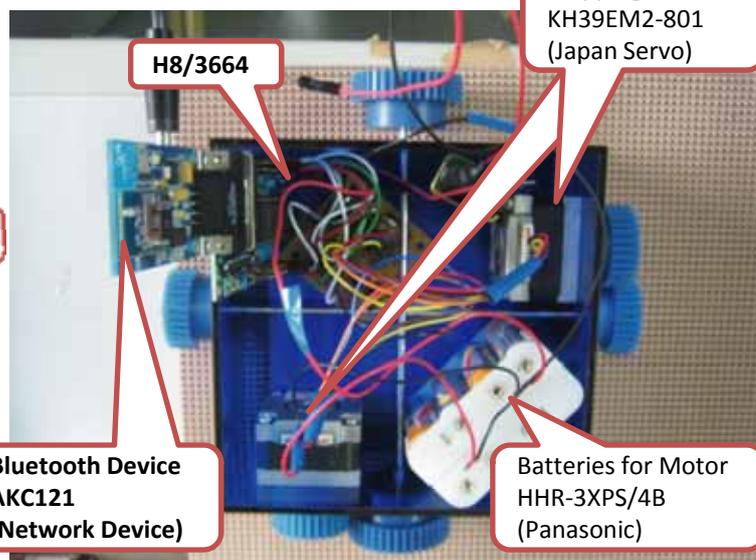
セル生産方式では作業者の能力に依存することになり、作業者の技術・モチベーションが重要なポイントとなる。作業者が作業する際に機械が効果的にその手助けをするシステムとして、AWBを提唱する。



## 歯車車輪式平面移動機構



Absolute Accuracy : About  $40 \mu\text{m}$   
Repeat Accuracy : About  $18 \mu\text{m}$   
Speed : About  $380 \text{ mm/s}$



協調動作のためワイヤレス化を実現したトレイの性能評価を行う。

## 参考文献:

- [1] 妹尾達也, 吉田敬亮, 陳欣, 小谷潔, 高増潔: 平面リニアモータシステムの開発(第3報) - ワイヤレス移動トレイシステムの開発 - (2005年度精密工学会秋期講演論文集 pp.639 - 640)
- [2] 吉田敬亮, 高増潔, 小谷潔, 陳欣, 妹尾達也: 平面リニアモータシステムの開発 - Bluetoothを用いたワイヤレス移動トレイシステム - (2006年度精密工学会秋期講演論文集 pp.381 - 382)
- [3] 吉田敬亮, 高増潔, 小谷潔, 陳欣, 妹尾達也: 平面リニアモータシステムの開発(第7報) - トレイの高度化とプラテンの拡張 - (2007年度精密工学会春期講演論文集 pp.89 - 90)